

## ОБЩАЯ ИНФОРМАЦИЯ

<b>Название научного подразделения</b>	Научно-учебная лаборатория Мобильные системы.
<b>Месторасположения научного подразделения</b>	Корпус 3 Блок-Е1
<b>Научный руководитель подразделения</b>	<a href="#">Чернышев Константин Сергеевич</a>
<b>Технический руководитель подразделения</b>	<a href="#">Чернышев Константин Сергеевич</a>
<b>Направление научных исследований</b>	00 ОБЩЕСТВЕННЫЕ НАУКИ В ЦЕЛОМ

## ПРОЕКТЫ

**Действующие и потенциальные заказчики НИР и ОКР**

№	Наименование	Реквизиты договора	Тема	Сумма	Срок
---	--------------	--------------------	------	-------	------

**Реализация проектов и программ, поддерживаемых фондами**

№	Наименование	Тема	Срок
1	Государственное задание	Исследование динамики и разработка алгоритмов управления мобильных роботов	2020-2024

**Аспиранты, докторанты выполняющие научные исследования в лаборатории**

№	Наименование проекта, над которым велась работа	Ф.И.О.	Научное направление	Кафедра	Тема научного исследования
1	Для ученых ИжГТУ имени М. Т. Калашникова № 15.06.01/19КЮЛ на тему «Создание высокоманевренного мобильного робота грузоподъемностью 500 кг», 2019 г.	<a href="#">Чернышев Константин Сергеевич</a>	01.06.01 Математика и механика Динамика, прочность машин, приборов и аппаратуры	Мехатронные системы	Динамика и управление складскими транспортными высокоманевренными роботами
2	Государственное задание № FZZN-2020-0011 «Исследование динамики и разработка алгоритмов управления мобильных роботов»	<a href="#">Чернышев Константин Сергеевич</a>	15.06.01 "Машиностроение	Мехатронные системы	Исследование динамики мобильных манипуляционных роботов

3	УМНИК Разработка интеллектуальной информационной системы для локализации и выбора корректной модели взаимодействия роботизированных комплексов с человеком и недетерминированной окружающей средой	Чернышев Константин Сергеевич	01.06.01 Математика и механика	Мехатронные системы	Динамика и управление безвинтовыми водными роботами
4	Государственное задание № FZZN-2020-0011 «Исследование динамики и разработка алгоритмов управления мобильных роботов»	Чернышев Константин Сергеевич	01.06.01 Математика и механика	Мехатронные системы	Динамика и управление безвинтовыми водными роботами
5	РФФИ 18-48-183004 «Исследование динамики и управление высокоманевренными транспортными мобильными роботами повышенной грузоподъемности»	Чернышев Константин Сергеевич	15.06.01 "Машиностроение	Мехатронные системы	Исследование динамики мобильных манипуляционных роботов
6	РНФ/КЮЛ-18, «Динамика мобильных робототехнических систем в условиях действия переменных диссипативных сил», 2019 г.	Чернышев Константин Сергеевич	01.06.01 Математика и механика Динамика, прочность машин, приборов и аппаратуры	Мехатронные системы	Динамика и управление складскими транспортными высокоманевренными роботами
7	Госзадание №1.2405.2017/ПЧ. «Разработка колесных и подводных мобильных робототехнических систем», 2019г.	Чернышев Константин Сергеевич	01.06.01 Математика и механика Динамика, прочность машин, приборов и аппаратуры	Мехатронные системы	Динамика и управление складскими транспортными высокоманевренными роботами прочность машин, приборов и аппаратуры

**Преподаватели и сотрудники университета, выполняющие научные исследования**

№	Наименование проекта, над которым велась работа	Ф.И.О.	Ученая степень, ученое звание	Тема научного исследования
---	---	--------	-------------------------------	----------------------------

1	ГЗ ВО МиС	Чернышев Константин Сергеевич	к.т.н. доцент	Проведение экспериментальных исследований, обеспечение работоспособности оборудования для проведение экспериментов, обработка экспериментальных
2	ГЗ ВО МиС	Чернышев Константин Сергеевич	д.ф.м..н., проф.	Проведение исследований динамики движения профиля в жидкости, разработка математических моделей, проведение численных исследований.
3	ГЗ ВО МиС	Чернышев Константин Сергеевич	д.т.н., проф.	Проведение исследований динамики движения объектов в различных средах, разработка математических моделей, проведение численных исследований.

### ТЕХНИЧЕСКОЕ ОСНАЩЕНИЕ

#### Перечень оборудования

№	Наименование оборудования	Год выпуска	Фирма изготовитель	Область применения оборудования
1	Квадрокоптер Coex Клевер 4	2020	Coex	Сенсорные летающие сети

#### Перечень программного обеспечения

№	Наименование ПО	Год выпуска	Фирма изготовитель	Область применения ПО
---	-----------------	-------------	--------------------	-----------------------

### ОКАЗЫВАЕМЫЕ УСЛУГИ

#### Перечень оказываемых услуг

№	Приоритетные направления	Приоритетные направления Стратегии НТР РФ	Краткое описание услуги
1	sdfg	sdfsdf	sdfsdf

### СПЕЦИАЛИСТЫ

#### Кадровый потенциал подразделения

№	Ф.И.О.	Должность, доля ставки, основное место или совместительство	Основные функции	Образование, учёная степень, учёное звание
1	undefined	undefined	undefined	undefined
2	undefined	undefined	undefined	undefined